

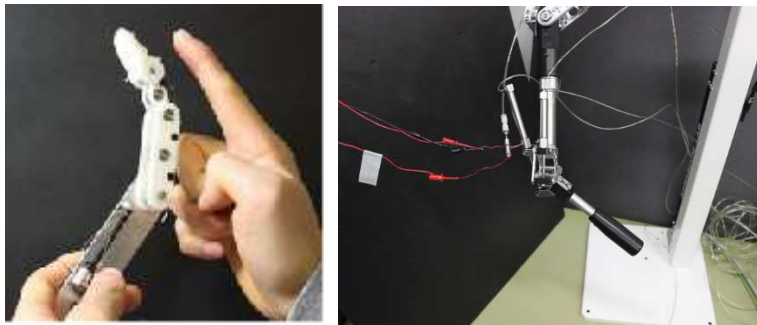
# ソフトロボティクス研究室 平井研究室

<http://www.ritsumei.ac.jp/se/~hirai/>

ソフトロボティクス研究室では、ソフトロボティクス、柔軟指操作、柔軟物ハンドリング等、力学を基礎とする機械システムの知能化に関する研究を幅広く推進しています。

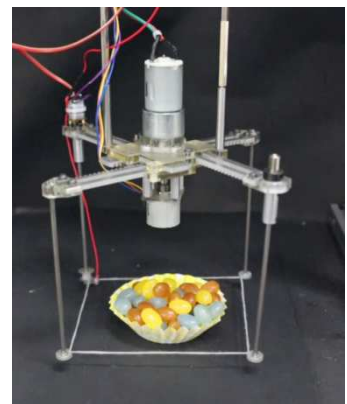
## 空気圧駆動ロボット

マイクロ空気圧駆動弁によるロボットハンドとアームの駆動



## バイディングハンド

感圧系を用いたロボットハンドによる食品ハンドリング



## 飛行ロボット

ハンドを有する飛行ロボットによる高所作業



## 布地センサ

布地による触覚・近接覚センシング



## 歩行モデリング

足の力学モデリングと手術シミュレーション

